

---

Abgabe in der Vorlesung am 23.11.2010

### Aufgabe 7 : Homogene Koordinaten

Gegeben sei ein Würfel mit Eckpunkten  $v_0 = (0, 0, 1)$ ,  $v_1 = (1, 0, 1)$ ,  $v_2 = (0, 1, 1)$ ,  $v_3 = (1, 1, 1)$ ,  $v_4 = (0, 0, 2)$ ,  $v_5 = (1, 0, 2)$ ,  $v_6 = (0, 1, 2)$ ,  $v_7 = (1, 1, 2)$ . Folgende Transformationen sollen nacheinander und in dieser Reihenfolge angewendet werden:

- Rotation bezüglich des Würfelmittelpunktes um die x-Achse und um einen Winkel von  $\pi/3$ .
  - Parallelprojektion in die  $x/y$ - Ebene.
- (a) Berechne die einzelnen Transformationsmatritzen in homogenen Koordinaten.  
(b) Berechne die Transformationsmatrix der gesamten Transformation.  
(c) Berechne die Positionen der transformierten Eckpunkte des Würfels.  
(d) Zeichne den projizierten Würfel in der  $x/y$ - Ebene.

### Aufgabe 8 : Garland Heckbert Algorithmus

Der Algorithmus von Garland & Heckbert ordnet einer Kante  $(p_1, p_2)$  mit Endpunkten  $p_1 = (1, -1, 0)$  und  $p_2 = (3, 1, 0)$  die durch die Matrix

$$Q = \left( \begin{array}{c|c} A & b \\ \hline b^T & c \end{array} \right) = \begin{pmatrix} 3 & 3 & 0 & 6 \\ 3 & 5 & -2 & -8 \\ 0 & -2 & 2 & 2 \\ 6 & -8 & 2 & 14 \end{pmatrix}, \text{ mit } A \in \mathbb{R}^{3 \times 3}, b \in \mathbb{R}^3, c \in \mathbb{R}$$

gegebene Quadrik  $v^T Q v$  zu. Den minimierenden Punkt  $v_*$  erhält man für invertierbare  $A$  durch  $v_* = -A^{-1}b$ . In diesem Fall ist  $A$  jedoch singulär und die Formel für  $v_*$  kann nicht angewandt werden.

- (a) Zeige, dass  $A$  singulär ist.  
(b) Im Falle singulärer Matrizen wird der Suchbereich für  $v_*$  auf die Kante eingeschränkt. Bestimme den Punkt  $v_*$ , der auf der Geraden durch  $p_1$  und  $p_2$  liegt und den Fehler  $\begin{pmatrix} v_* \\ 1 \end{pmatrix}^T Q \begin{pmatrix} v_* \\ 1 \end{pmatrix}$  minimiert.

Tipp: Beschreibe den Punkt  $v_*$  durch den Ansatz  $v_* = v(\lambda_*)$ , wobei  $v(\lambda) = (1 - \lambda)p_1 + \lambda p_2$  gilt. Berechne den optimalen Wert für  $\lambda_*$ .